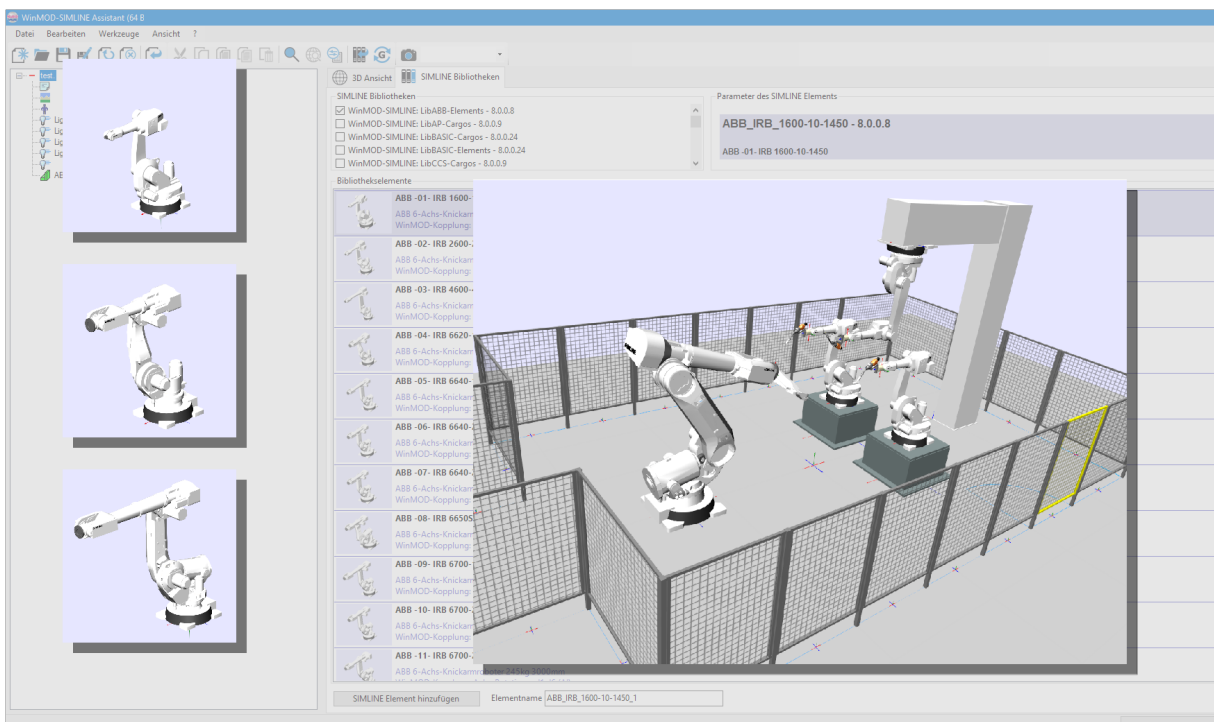


Datenblatt WinMOD-SIMLINE: LibABB V8.0 (Overturn) Bibliothek für ABB Roboter (ABB)

Mit WinMOD-SIMLINE Bibliotheken werden reale Fördertechnikanlagen virtualisiert. Parametrierbare Komponenten für Fördertechnik, Sensorik und Fördergüter ermöglichen die realitätsnahe WinMOD-SIMLINE Echtzeit-Materialflusssimulation.



Bestellnummer	Bezeichnung
---------------	-------------

LABB0nnE80

**WinMOD-SIMLINE: LibABB V8.0 E
Mietlizenz (3, 6 oder 12 Monate)**

- Bibliothek für ABB Roboter (ABB)
- für WinMOD-SIMLINE Systeme ab Version 8.0
- Engineering-Lizenz zur Erstellung neuer Projekte
- beinhaltet ABB-Roboter

LABB0nnR80

**WinMOD-SIMLINE: LibABB V8.0 RT
Mietlizenz (3, 6 oder 12 Monate)**

- Bibliothek für ABB Roboter (ABB)
- für WinMOD-SIMLINE Systeme ab Version 8.0
- Runtime-Lizenz zur Nutzung bereits vorhandener Projekte
- beinhaltet ABB-Roboter

Inhalt WinMOD-SIMLINE: LibABB V8.0 (Overturn)

1. Fördertechnik

Die WinMOD-SIMLINE Bibliothek besteht aus technologiespezifischen Fördertechnik-Elementen. Diese sind in Größe und Funktion parametrierbar und können mit dem WinMOD-SIMLINE Assistant und WinMOD-SIMLINE Layouter zu komplexen Anlagenlayouts kombiniert werden.

Folgende Elemente sind enthalten:

- ABB - 01 - IRB 1600-10-1450
- ABB - 02 - IRB 2600-20-1650
- ABB - 03 - IRB 4600-40-2550
- ABB - 04 - IRB 6620-150-2200
- ABB - 05 - IRB 6640-130-3200
- ABB - 06 - IRB 6640-205-2750
- ABB - 07 - IRB 6640-235-2550
- ABB - 08 - IRB 6650S-200-3000
- ABB - 09 - IRB 6700-175-3050
- ABB - 10 - IRB 6700-235-2650
- ABB - 11 - IRB 6700-245-3000
- ABB - 12 - IRB 6700-300-2700
- ABB - 13 - IRB 7600-325-3100
- ABB - 14 - IRB 7600-500-2550

Werden weitere technologie-spezifische Fördererlemente bzw. Fördergüter benötigt, dann kann durch eine gemeinsame Spezifikation mit Mewes & Partner eine kundenspezifische SIMLINE-Bibliothek erstellt werden.

Die WinMOD-SIMLINE Bibliothek für ABB Roboter (ABB) wird standardmäßig mit der WinMOD-SIMLINE Bibliothek Roboterumfeld (ROB) ausgeliefert. Diese beinhaltet Linearachsensysteme, Punktschweißzangen, Greifer, Spannvorrichtungen und Elemente aus dem Roboterumfeld, wie z.B. Werkzeugständer.



Bitte beachten Sie, dass zusätzlich zur WinMOD-SIMLINE: LibABB V8.0 eine Simulation des Roboterhaltens benötigt wird.

Technische Änderungen vorbehalten

Mewes & Partner GmbH

Neuendorfstraße 15 • 16761 Hennigsdorf

E-Mail: WinMOD@WinMOD.de

<http://www.WinMOD.de>

Telefon: 03302 2097-0

Fax: 03302 2097-111